

Matrizenrechnung - Grundbefehle für die Anwendung von Mathematica

Im Folgenden geht es nur um eine Zusammenstellung einiger wichtiger Befehle und Schreibweisen für den Umgang mit Matrizen im Zusammenhang mit linearen Gleichungssysteme:

Das Erfassen von Vektoren & Matrizen:

```
In[1]:= a = {1, 2, 3}
       b = {x, y, z}
       A = {{1, 2, 3}, {4, 5, 6}, {7, 8, 9}}
       B = {{1, 0, 2}, {3, 2, 1}}
```

```
Out[1]= {1, 2, 3}
```

```
Out[2]= {x, y, z}
```

```
Out[3]= {{1, 2, 3}, {4, 5, 6}, {7, 8, 9}}
```

```
Out[4]= {{1, 0, 2}, {3, 2, 1}}
```

Für die Darstellung in der "üblichen" Form:

```
In[5]:= MatrixForm[a]
       MatrixForm[b]
       MatrixForm[A]
       MatrixForm[B]
```

```
Out[5]/MatrixForm=
```

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

```
Out[6]/MatrixForm=
```

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

```
Out[7]/MatrixForm=
```

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

```
Out[8]/MatrixForm=
```

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Das Rechnen mit Vektoren: (und der Ausgabe des Resultates in der üblichen Schreibweise)

In[9]:= **MatrixForm[a + b]**
MatrixForm[a - b]

Out[9]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 + x \\ 2 + y \\ 3 + z \end{pmatrix}$$

Out[10]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 - x \\ 2 - y \\ 3 - z \end{pmatrix}$$

Für das Berechnen des Skalarproduktes gilt:

In[11]:= **a.b**

Out[11]= **x + 2 y + 3 z**

Für das Berechnen des Vektorproduktes gilt:

In[12]:= **MatrixForm[Cross[a, b]]**

Out[12]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} -3 y + 2 z \\ 3 x - z \\ -2 x + y \end{pmatrix}$$

Für die Matrizenmultiplikation gilt:

In[13]:= **MatrixForm[A.B]**

Dot::dotsh : Tensors {{1, 2, 3}, {4, 5, 6}, {7, 8, 9}} and {{1, 0, 2}, {3, 2, 1}} have incompatible shapes. >>

Out[13]//MatrixForm=

{{1, 2, 3}, {4, 5, 6}, {7, 8, 9}} . {{1, 0, 2}, {3, 2, 1}}

und wenn die Multiplikation auch definiert sein soll, muss die Reihenfolge berücksichtigt werden:

In[14]:= **MatrixForm[B.A]**

Out[14]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 15 & 18 & 21 \\ 18 & 24 & 30 \end{pmatrix}$$

In[15]:= **MatrixForm[A.b]**

Out[15]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} x + 2 y + 3 z \\ 4 x + 5 y + 6 z \\ 7 x + 8 y + 9 z \end{pmatrix}$$

Die weiteren klassischen Operationen mit Mathematica:

Das Bestimmen der Transponierten:

In[16]:= **MatrixForm[Transpose[A]**]

Out[16]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 & 4 & 7 \\ 2 & 5 & 8 \\ 3 & 6 & 9 \end{pmatrix}$$

Das Bestimmen der Inverse und der Determinante:

In[17]:= **MatrixForm[Inverse[A]**]

Inverse::sing : Matrix {{1, 2, 3}, {4, 5, 6}, {7, 8, 9}} is singular. >>

Out[17]//MatrixForm=
Inverse [{{1, 2, 3}, {4, 5, 6}, {7, 8, 9}}]

Das bedeutet, dass unsere Matrix nicht-invertierbar ist und die Determinante somit verschwinden sollte:

In[18]:= **Det[A]**

Out[18]= 0

Wir brauchen somit noch ein weiteres Beispiel einer Matrix, dieses mal soll sie invertierbar sein:

In[19]:= **M = {{1, 2, 1, 0}, {-1, 1, 1, 2}, {0, 2, -2, 1}, {1, -1, 0, 1}};**
MatrixForm[M]
MatrixForm[Inverse[M]]

Out[20]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Out[21]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} \frac{9}{29} & -\frac{7}{29} & \frac{1}{29} & \frac{13}{29} \\ \frac{7}{29} & \frac{1}{29} & \frac{4}{29} & -\frac{6}{29} \\ \frac{6}{29} & \frac{5}{29} & -\frac{9}{29} & -\frac{1}{29} \\ -\frac{2}{29} & \frac{8}{29} & \frac{3}{29} & \frac{10}{29} \end{pmatrix}$$

... und die Kontrolle:

In[22]:= **MatrixForm[M.Inverse[M]**]

Out[22]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Und nun zu den Gleichungssystemen:

Vorerst wollen wir alle definierten Variablen löschen...

In[23]:=

`Remove["Global`*"]`

... und ein neues Beispiel konstruieren:

$$\begin{aligned}1 r + 2 s - 3 t - u &= 2 \\s + t - u &= -3 \\-2 r + t + u &= -1 \\2 r - s + 3 t + u &= 1\end{aligned}$$

Dies führt auf die folgenden neu zu definierenden Größen:

```
In[24]:= A = {{1, 2, -3, -1}, {0, 1, 1, -1}, {-2, 0, 1, 1}, {2, -1, 3, 1}};
x = {r, s, t, u};
b = {2, -3, -1, 1};
MatrixForm[A]
MatrixForm[A.x]
MatrixForm[b]
```

Out[27]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Out[28]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} r + 2 s - 3 t - u \\ s + t - u \\ -2 r + t + u \\ 2 r - s + 3 t + u \end{pmatrix}$$

Out[29]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

*Das Lösen mit Hilfe der Inversen:*In[31]:= `MatrixForm[Inverse[A].b]`

Out[31]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Das Lösen mit Hilfe des Gauss-Algorithmus:

Wir brauchen die augmentierte Matrix...

```
In[32]:= B = {{1, 2, -3, -1, 2}, {0, 1, 1, -1, -3},
{-2, 0, 1, 1, -1}, {2, -1, 3, 1, 1}} // MatrixForm
```

Out[32]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & -3 \\ -2 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 3 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

... lassen Umformen...

In[33]:= **RowReduce**[B]

$$\text{In[34]:= } \mathbf{RowReduce} \left[\begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & -3 \\ -2 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right]$$

Out[34]= {{1, 0, 0, 0, 1}, {0, 1, 0, 0, 0}, {0, 0, 1, 0, -1}, {0, 0, 0, 1, 2}}

... und stellen in der uns gewünschten Form dar:

In[35]:= **MatrixForm**[%]

Out[35]//MatrixForm=

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

*oder lösen ganz ganz einfach:*In[36]:= **LinearSolve**[A, b]

Out[36]= {1, 0, -1, 2}

Aufgaben:

Löst als Übung zur Anwendung vom *Mathematica* die Serien 1-3 nochmals durch...
und ergänzt die .nb-Unterlagen mit dem *Mathematica*-Befehl, um Matrizen zu potenzieren.

Gruss

RB